Propuesta: Sistema de reconocimiento de objetos y señales para la aplicación en un coche autónomo.

Calibración: con un tablero de ajedrez

Sistema de seguridad

* Detección de patrones: utilizar señales básicas como STOP y CEDA…
* Extracción de información: hacer que memorice el siguiente patrón consecutivo: mover una recta dentro de un círculo y después dentro de un cuadrado, luego otra vez dejarla fuera.

1)

2)

3)

4)

Sistema Propuesto:

* Tracker: al hacer bien la secuencia, podrá iniciarse el coche y detectara si cerca de él se mueven peatones u otros objetos.
* Propuesta adicional: aplicar máscaras para poder identificar colores en las señales como en los semáforos.